

HC-S1/S2 系统不需要接反馈 6 根线

控制板端子接口			多摩川伺服驱动器接口		
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明
10	P+	正转脉冲输出	4	PULS	指令脉冲输入 1
11	P-		5	/PULS	
13	S+	反转脉冲输出	6	SIGN	指令脉冲输入 2
14	S-		7	/SIGN	
2	A+	A 相反馈脉冲输入	21	PA	A 相脉冲输出
3	A-		9	/PA	
4	B+	B 相反馈脉冲输入	22	PB	B 相脉冲输出
5	B-		10	/PB	
6	Z+	Z 相反馈脉冲输入	23	PZ	Z 相脉冲输出
7	Z-		11	/PZ	
1	+24V	+24V 电源	17	DICOM	DI 电源共端
9	0V	24V 电源地	24	IG24	24V 电源地端
15	ALRM	伺服驱动器报警	18	ALM+	(DO-1) 伺服警报+
12	BRAKE	电机刹车	19	BI+	(DO-2) 电机刹车+
8	SON	伺服使能	1	SRV-ON	(DI-1) 伺服使能

编号	参数名称	设定值
FnC01	控制模式	2
FnP01	脉冲类型	1
FnP02	电子齿轮分子	1
FnP06	电子齿轮分母	1
FnP14	电机正反转	0 或 1
FnC05	编码器输出	10000
FnP01.0	位置脉波命令形式选择	1
Fnc02	输入接点 SON 技能选择	1
FnH08.0	DO-2 (刹车) 功能选择	4
FnH08.0	DO-2 (刹车) 输出	0

HC-S2 系统 FnP01 为 0.其他系统均为 1.