

三五轴控制器接口			富士RYC伺服驱动器接口			参数		设定值	
引脚号	信号定义	信号说明	引脚号	信号定义	信号说明	Pn01/no. 01	指令脈波補正 α	16	齿轮比分子
10	P+	正转脉冲输出	7	CA	指令脉冲输入1	Pn01/no. 02	指令脈波補正 β	1	齿轮比分母
11	P-		8	*CA		Pn01/no. 03	脉波列输入形态	1	正转脉波/逆转脉波
13	S+	反转脉冲输出	20	CB	指令脉冲输入2	Pn01/no. 04	电机正反转	0或1	
14	S-		21	*CB		Pn01/no. 09	控制模式	0	位置控制
2	A+	A相脉冲输入	9	FFA	A相差分输出	Pn01/no. 10	定义CONT1 信号	1	伺服使能
3	A-		10	*FFA		Pn01/no. 17	定义OUT3信号	4	伺服警报
4	B+	B相脉冲输入	11	FFB	B相差分输出	Pn01/no. 18	定义OUT4信号	11	刹车
5	B-		12	*FFB		Pn01/no. 19	輸出脈波數	2048	输出脉冲数
6	Z+	Z相脉冲输入	23	FFZ	Z相差分输出	Pn01/no. 04	反馈脉冲方向	(0或2) / (1或3)	
7	Z-		24	*FFZ					
1	+24V	+24V电源	1	P24	外接控制电源+				
9	GND	+24V电源地	14	M24	外接控制电源-				
8	SON	伺服使能	2	CONT1	伺服使能				
15	ALRM	异警发生	17	OUT3	伺服报警				
12	BRAKE	刹车信号	18	OUT4	刹车信号				